

- 1 Tregghetsmoment med hensyn på x -aksen er gitt ved

$$I_x = \int_{x=0}^1 \int_{y=-x}^{2x} y^2 dy dx = \int_0^1 \left[\frac{y^3}{3} \right]_{y=-x}^{2x} dx = \frac{1}{3} \int_0^1 (8x^3 + x^3) dx = 3 \left[\frac{x^4}{4} \right]_0^1 = \frac{3}{4}.$$

- 2 La $F(x, y, z) = \frac{x^2}{2^2} + \frac{y^2}{1^2} - \frac{z^2}{3^2}$.

Da er hyperboloiden en nivåflate for F . Derfor er

$$\nabla F(x, y, z) = \left\langle \frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y}, \frac{\partial F}{\partial z} \right\rangle = \left\langle \frac{x}{2}, 2y, -\frac{2z}{9} \right\rangle$$

en normalvektor til hyperboloiden i punktet (x, y, z) .

For $(x, y, z) = (2, 1, 3)$ er $\nabla F(2, 1, 3) = \langle 1, 2, -\frac{2}{3} \rangle$. Tangentplanet til hyperboloiden i $(2, 1, 3)$ er derfor gitt ved

$$\begin{aligned} \left\langle 1, 2, -\frac{2}{3} \right\rangle \cdot \langle x - 2, y - 1, z - 3 \rangle &= 0 \\ x - 2 + 2(y - 1) - \frac{2}{3}(z - 3) &= 0 \\ x + 2y - \frac{2z}{3} &= 2 \end{aligned}$$

- 3 a) Ved Newtons andre lov gjelder det at

$$\mathbf{F} = m\mathbf{a} = m\mathbf{r}''(t) \quad \text{der } \mathbf{r}(t) = \langle \cos t, \sin t, 2t \rangle$$

langs kurven C . Vi har $\mathbf{r}'(t) = \langle -\sin t, \cos t, 2 \rangle$ og $\mathbf{r}''(t) = \langle -\cos t, -\sin t, 0 \rangle = \langle -x, -y, 0 \rangle$.

Det følger derfor at $\mathbf{F} = \mathbf{G}$ langs C .

Starthastighet $\mathbf{v}(0) = \mathbf{r}'(0) = \langle -\sin 0, \cos 0, 2 \rangle = \langle 0, 1, 2 \rangle$.

- b) Av a) ser vi at farten $v(t) = |\mathbf{r}'(t)| = \sqrt{\sin^2 t + \cos^2 t + 2^2} = \sqrt{5}$ er konstant under hele bevegelsen. Kraftfeltet \mathbf{G} gir derfor bare retningsendring. Det vil si, komponenten av \mathbf{G} som gir fartsendring er lik $\mathbf{0}$ og komponenten som gir retningsendring er \mathbf{G} .

Alternativ løsning:

Komponenten av \mathbf{G} som gir fartsendring er gitt ved $\mathbf{G} \cdot \mathbf{T}$ (eller $(\mathbf{G} \cdot \mathbf{T})\mathbf{T}$) der $\mathbf{T} = \mathbf{r}'(t)/|\mathbf{r}'(t)|$. Siden $\mathbf{r}'(t) \perp \mathbf{r}(t)$ for denne bevegelsen, er $\mathbf{G} \cdot \mathbf{T} = 0$.

Komponenten av \mathbf{G} som gir retningsendring er derfor $\mathbf{G} - \mathbf{0} = \mathbf{G}$.

c) Siden $\mathbf{G} \perp \mathbf{r}$ i hvert punkt på C , er arbeidet lik null.

Alternativ løsning:

Arbeidet er gitt ved

$$\int_C \mathbf{G} \cdot d\mathbf{r} = \int_{t=0}^{4\pi} m \langle -\cos t, -\sin t, 0 \rangle \cdot \langle -\sin t, \cos t, 2 \rangle dt = \int_0^{4\pi} 0 dt = 0.$$

4 S er en rotasjonsflate om z -aksen som ligger mellom de to planene $z = 0$ og $z = 2$. Prosjeksjonen av S ned i xy -planet er en kvart sirkelring R gitt ved $1 \leq x^2 + y^2 \leq e^2$ for $x \geq 0$ og $y \geq 0$. Videre er

$$\begin{aligned} d\sigma &= \sqrt{1 + \left(\frac{\partial \ln(x^2 + y^2)}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial \ln(x^2 + y^2)}{\partial y}\right)^2} dx dy \\ &= \sqrt{1 + \frac{4x^2}{(x^2 + y^2)^2} + \frac{4y^2}{(x^2 + y^2)^2}} dx dy, \end{aligned}$$

slik at arealet av S er gitt ved

$$A = \iint_S d\sigma = \iint_R \sqrt{1 + \frac{4x^2}{(x^2 + y^2)^2} + \frac{4y^2}{(x^2 + y^2)^2}} dx dy.$$

Vi gjør om til sylinderkoordinater:

$$A = \int_{r=1}^e \int_{\theta=0}^{\pi/2} \sqrt{1 + \frac{4r^2}{r^4}} r dr d\theta = \frac{\pi}{2} \int_1^e \sqrt{r^2 + 4} dr.$$

Ifølge Rottmann, formel (54) side 138, gjelder

$$\int \sqrt{a^2 + x^2} dx = \frac{x}{2} \sqrt{x^2 + a^2} + \frac{a^2}{2} \ln C(x + \sqrt{x^2 + a^2}).$$

Derved er

$$\begin{aligned} A &= \frac{\pi}{2} \left[\frac{r}{2} \sqrt{4 + r^2} + \frac{4}{2} \ln \left(r + \sqrt{4 + r^2} \right) \right]_1^e \\ &= \frac{\pi}{2} \left(\frac{e}{2} \sqrt{4 + e^2} + 2 \ln(e + \sqrt{4 + e^2}) - \frac{1}{2} \sqrt{5} - 2 \ln(1 + \sqrt{5}) \right). \end{aligned}$$

Alternativ løsning:

Prosjeksjonen R av S er gitt ved $1 \leq r \leq e$ for $0 \leq \theta \leq \pi/2$ i sylinderkoordinater. En parametrisering av S er

$$x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta, \quad z = \ln(r^2) = 2 \ln r \quad \text{for } (r, \theta) \in R.$$

Vi setter $\mathbf{r}(r, \theta) = \langle r \cos \theta, r \sin \theta, 2 \ln r \rangle$. Da er $d\sigma = |\mathbf{r}_r \times \mathbf{r}_\theta| dr d\theta$, der

$$\mathbf{r}_r \times \mathbf{r}_\theta = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \cos \theta & \sin \theta & \frac{2}{r} \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 0 \end{vmatrix} = -2 \cos \theta \mathbf{i} - 2 \sin \theta \mathbf{j} + r \mathbf{k}$$

og derved

$$d\sigma = |\mathbf{r}_r \times \mathbf{r}_\theta| dr d\theta = \sqrt{4 \cos^2 \theta + 4 \sin^2 \theta + r^2} dr d\theta = \sqrt{4 + r^2} dr d\theta.$$

Beregningen av A går så videre som over.

5 a) Divergensen til \mathbf{F} er gitt ved

$$\begin{aligned} \operatorname{div} \mathbf{F}(x, y, z) &= \nabla \cdot \mathbf{F}(x, y, z) \\ &= \frac{\partial(e^{y \sin z})}{\partial x} + \frac{\partial(y^2/2 + e^{x \sin z})}{\partial y} + \frac{\partial(z^2 - yz)}{\partial z} \\ &= 0 + y + 2z - y = 2z. \end{aligned}$$

For å kunne bruke divergensteoremet, må vi lukke flaten. Det gjør vi ved å sette på et lokk

$$L: \quad z = 3 \quad \text{for } x^2 + y^2 \leq 1$$

og en bunn

$$B: \quad z = 0 \quad \text{for } x^2 + y^2 \leq 4.$$

De tre flatene S , B og L danner tilsammen en stykkvis glatt, lukket flate som avgrenser et romlig område D . Ved divergensteoremet er derfor

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} d\sigma + \iint_B \mathbf{F} \cdot (-\mathbf{k}) d\sigma + \iint_L \mathbf{F} \cdot \mathbf{k} d\sigma = \iiint_D \operatorname{div} \mathbf{F} dV.$$

På B og L er $d\sigma = dA$, slik at fluksen ut gjennom B og L tilsammen er

$$\begin{aligned} &\iint_B \mathbf{F} \cdot (-\mathbf{k}) d\sigma + \iint_L \mathbf{F} \cdot \mathbf{k} d\sigma \\ &= - \int_{r=0}^2 \int_{\theta=0}^{2\pi} (0^2 - 0r \sin \theta) r d\theta dr + \int_{r=0}^1 \int_{\theta=0}^{2\pi} (3^2 - 3r \sin \theta) r d\theta dr \\ &= 0 + \int_0^1 2\pi \cdot 9r dr = 9\pi. \end{aligned}$$

Fluksen ut gjennom S er derfor

$$\begin{aligned} \iint_S \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} d\sigma &= \iiint_D \operatorname{div} \mathbf{F} dV - \iint_B \mathbf{F} \cdot (-\mathbf{k}) d\sigma - \iint_L \mathbf{F} \cdot \mathbf{k} d\sigma \\ &= \iiint_D 2z dV - 9\pi \\ &= \int_{r=0}^2 \int_{\theta=0}^{2\pi} \int_{z=0}^{4-r^2} 2zr dz d\theta dr - \int_{r=0}^1 \int_{\theta=0}^{2\pi} \int_{z=3}^{4-r^2} 2zr dz d\theta dr - 9\pi \\ &= \int_{r=0}^2 2\pi r \left[z^2 \right]_{z=0}^{4-r^2} dr - \int_{r=0}^1 2\pi r \left[z^2 \right]_{z=3}^{4-r^2} dr - 9\pi \\ &= 2\pi \int_{r=0}^2 (4-r^2)^2 r dr - 2\pi \int_{r=0}^1 ((4-r^2)^2 - 9)r dr - 9\pi \\ &= 2\pi \int_{u=4}^0 u^2 \cdot \frac{-du}{2} - 2\pi \int_{u=4}^3 (u^2 - 9) \cdot \frac{-du}{2} - 9\pi \\ &= \pi \int_{u=0}^4 u^2 du - \pi \int_{u=3}^4 (u^2 - 9) du - 9\pi \\ &= \pi \left[\frac{u^3}{3} \right]_0^4 - \pi \left[\frac{u^3}{3} - 9u \right]_3^4 - 9\pi = \pi \left(\frac{64}{3} - \frac{64}{3} + 9 + 9 - 9 \right) = 9\pi. \end{aligned}$$

b) S er en flate der randen består av de to sirklene

$$C_1 : \quad x = 2 \cos \theta, \quad y = 2 \sin \theta, \quad z = 0 \quad \text{for } 0 \leq \theta \leq 2\pi,$$

og

$$C_2 : \quad x = \cos \theta, \quad y = \sin \theta, \quad z = 3 \quad \text{for } 0 \leq \theta \leq 2\pi.$$

Vi kan bruke Stokes theorem til å beregne integralet i oppgaven. Men siden \mathbf{n} peker vekk fra z -aksen, er orienteringen til C_2 gitt ved vår parametrisering, i gal retning. Derfor er

$$\begin{aligned} \iint_S \operatorname{curl} \mathbf{G} \cdot \mathbf{n} \, d\sigma &= \int_{C_1} \mathbf{G} \cdot d\mathbf{r} - \int_{C_2} \mathbf{G} \cdot d\mathbf{r} \\ &= \int_{\theta=0}^{2\pi} \langle 2 \cos \theta, 2 \sin \theta, \sqrt{0+1} \cdot 2 \cos \theta \rangle \cdot \langle -2 \sin \theta, 2 \cos \theta, 0 \rangle dt \\ &\quad - \int_{\theta=0}^{2\pi} \langle \cos \theta, \sin \theta, \sqrt{9+1} \cdot \cos \theta \rangle \cdot \langle -\sin \theta, \cos \theta, 0 \rangle dt \\ &= \int_{\theta=0}^{2\pi} 0 \, dt - \int_{\theta=0}^{2\pi} 0 \, dt = 0. \end{aligned}$$

Alternativ løsning: For dette feltet gjelder det at

$$\operatorname{curl} \mathbf{G}(x, y, z) = \nabla \times \mathbf{G}(x, y, z) = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ x & y & x\sqrt{z^2+1} \end{vmatrix} = 0\mathbf{i} - \sqrt{z^2+1}\mathbf{j} + 0\mathbf{k}.$$

Projeksjonen av S ned i xy -planet er ringområdet R gitt ved

$$R : \quad 1 \leq x^2 + y^2 \leq 4.$$

Flaten S kan beskrives ved parametriseringen

$$S : \quad x = x, \quad y = y, \quad z = f(x, y) = 4 - x^2 - y^2 \quad \text{for } (x, y) \in R.$$

Derved er

$$\operatorname{curl} \mathbf{G} \cdot \mathbf{n} \, d\sigma = \langle 0, -\sqrt{z^2+1}, 0 \rangle \cdot \langle -f_x, -f_y, 1 \rangle \, dx \, dy = -\sqrt{z^2+1} \cdot 2y \, dA$$

og

$$\iint_S \operatorname{curl} \mathbf{G} \cdot \mathbf{n} \, d\sigma = - \iint_R 2y \sqrt{(4-x^2-y^2)^2+1} \, dA.$$

Vi gjør om integralet til polarkoordinater:

$$\iint_S \operatorname{curl} \mathbf{G} \cdot \mathbf{n} \, d\sigma = -2 \int_{r=1}^2 \int_{\theta=0}^{2\pi} r \sin \theta \cdot \sqrt{(4-r^2)^2+1} \cdot r \, d\theta \, dr = \int_1^2 0 \, dr = 0.$$

Alternativ løsning: Vi finner $\operatorname{curl} \mathbf{G}$ som i alternativet over, men parametriserer flaten S ved

$$S : \quad x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta, \quad z = 4 - r^2 \quad \text{for } 1 \leq r \leq 2, \quad 0 \leq \theta \leq 2\pi.$$

Skriver vi $\mathbf{r}(r, \theta) = \langle r \cos \theta, r \sin \theta, 4 - r^2 \rangle$, får vi $d\sigma = |\mathbf{r}_r \times \mathbf{r}_\theta| dr d\theta$, der

$$\mathbf{r}_r \times \mathbf{r}_\theta = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \cos \theta & \sin \theta & -2r \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 0 \end{vmatrix} = 2r^2 \cos \theta \mathbf{i} + 2r^2 \sin \theta \mathbf{j} + r \mathbf{k}$$

og derved

$$d\sigma = |\mathbf{r}_r \times \mathbf{r}_\theta| dr d\theta = \sqrt{4r^4 \cos^2 \theta + 4r^4 \sin^2 \theta + r^2} dr d\theta = \sqrt{4r^2 + 1} \cdot r dr d\theta.$$

Beregningen av A går så videre som over.

6

$$f(1, \ln 2, 8) = 1 \cdot 8 \cdot e^{2 \ln 2} = 8 \cdot 2^2 = 32.$$

Anslag for maksimal feil:

$$\begin{aligned} |\Delta F| &\approx \frac{\partial f}{\partial x}(1, \ln 2, 8) \cdot |\Delta x| + \frac{\partial f}{\partial y}(1, \ln 2, 8) \cdot |\Delta y| + \frac{\partial f}{\partial z}(1, \ln 2, 8) \cdot |\Delta z| \\ &\leq (ze^{2y}) \Big|_{(1, \ln 2, 8)} \cdot 0.1 + (2xze^{2y}) \Big|_{(1, \ln 2, 8)} \cdot 0.1 + (xe^{2y}) \Big|_{(1, \ln 2, 8)} \cdot 0.1 \\ &= 8 \cdot 2^2 \cdot 0.1 + 2 \cdot 8 \cdot 2^2 \cdot 0.1 + 1 \cdot 2^2 \cdot 0.1 = 10. \end{aligned}$$